

(令和5年5月16日発表)

TOKAI ケーブルネットワーク“葵舟”×トヨタ自動車“次世代モビリティ”

傘モビ「&brella(アンブレラ)」の実証実験を行います！！

◆ アピールポイント	○(株)TOKAI ケーブルネットワーク、トヨタ自動車(株)、静岡市は、「モビリティを起点とした静岡の観光需要創出・地域活性化」を図るため、“葵舟”×次世代モビリティ“傘モビ”を連携させたモビリティサービスの実証実験を駿府城公園内で行います。 【実証実験の内容】 ・傘モビへの乗車（葵舟チケット売場⇔児童広場（おでん屋付近）→事業者が遠隔運転。 →希望者には、自身での運転も可（専用スマートフォンを活用） ・遠隔運転の様子は、葵舟チケット売場のモニターで特別公開！ ・移動中は、GPS 連動型音声ガイドサービス「おともたび」とも連携し、スペシャルコンテンツを楽しめます。 ・今後はイベント時の駿府城公園内の移動や静岡市歴史博物館から葵舟への誘導等、観光客向けの活用について検討していきます。
◆ 日 時	令和5年5月20日（土）、27日（土）、6月3日（土） 10:00 始発、15:30 最終 片道約30分、全10便/日
◆ 場 所	葵区駿府城公園内 紅葉山庭園前広場（葵舟チケット売場）～児童広場（おでん屋付近）
◆ 内容など	<参加者> どなたでも。当日直接のりば①もしくは②へお越しください。1便2名定員。定員になり次第受付終了。 <運行時間> のりば①（葵舟チケット売場） 10:00*,11:00,13:00,14:00,15:00 のりば②（児童広場(おでん屋付近)） 10:30,11:30,13:30,14:30,15:30 ※5月20日（土）10:00 便は報道関係者向け(事前予約制) <参加費> 無料・当日受付のみ ※雨天中止 中止の際は葵舟 HP(https://www.sunpu-aoibune.jp)にて当日朝10時までに告知します。
◆ そ の 他	取材を希望される方は、5月18日（木）17時までに、観光・MICE 推進課あて、別紙により申込みをお願いします。 共同主催：(株)TOKAI ケーブルネットワーク、トヨタ自動車(株) 協 力：静岡市、(株)Otono

別紙資料 有
ぜひ取材をお願いします。
【問合せ】

- ・取材申込みについて：観光・MICE 推進課（静岡庁舎新館 17 階）
 担当：宮内・横須賀 電話：054-221-1310
- ・乗車/受付について：TOKAI ケーブルネットワーク
 担当：亀谷・川口 電話：0120-152-881
- ・技術/仕様について：トヨタ自動車
 担当：赤塚 電話：050-3167-9830

モビリティを起点とした観光需要創出・地域活性化

最新技術×静岡発モビリティのモビリティサービスを体験しよう！

株式会社TOKAIケーブルネットワーク、トヨタ自動車株式会社の両者は「モビリティを起点とした観光需要創出・地域活性化」を目的として、モビリティサービスの実証実験を駿府城公園で行います。提供するサービス内容は以下の通りです。

(1)遠隔運転によるパーソナルモビリティの移動体験を提供

TOKAIケーブルネットワークが運営する葵舟のチケット売り場と児童広場（おでん屋付近）の2拠点間を無人で快適にご移動いただけます。

(2)スマホによるパーソナルモビリティの運転体験を提供

(3)位置情報に連動した音声ガイド「おともたび」の試験運用

※パーソナルモビリティとして静岡発モビリティ“傘モビ & brella”を活用

本実証実験では最新技術(遠隔運転等)を活用したモビリティサービスに対する顧客ニーズの確認、最新技術の導入に対する技術課題、社会受容性の検証を行います。

■運行計画

- ・ ルート：駿府城公園北門(葵舟チケット売り場)⇔児童広場付近(おでん屋付近)
- ・ 運行予定日：5/20(土), 27(土), 6/3(土) ※雨天中止
- ・ 運行時間：10:00 - 12:00, 13:00 - 16:00 (片道約30分)



■葵舟チケット売り場から遠隔運転

- ・ ローカル5G通信を用いてモビリティを遠隔運転する様子をどなたでもご覧いただけます！



※イメージ

■傘モビ & brella

- ・ 静岡の産官民一体で企画した静岡発の最新モビリティにお乗りいただけます！



■その他コンテンツ

- ・ スマホ運転体験：北乗降所付近広場でスマホで運転していただけます。
- ・ GPS連動型音声ガイドサービス「おともたび」と連携し、本実証実験スペシャルコンテンツをお楽しみいただけます。

■問い合わせ

- ・ 共同主催：株式会社TOKAIケーブルネットワーク
- ・ トヨタ自動車株式会社
- ・ 協力：静岡市、株式会社Otono